

证券代码：688582

证券简称：芯动联科

安徽芯动联科微系统股份有限公司

投资者关系活动记录表

编号：2024-007

投资者关系活动类别	<input checked="" type="checkbox"/> 特定对象调研 <input type="checkbox"/> 媒体采访 <input type="checkbox"/> 分析师会议 <input type="checkbox"/> 业绩说明会 <input type="checkbox"/> 新闻发布会 <input type="checkbox"/> 现场参观 <input type="checkbox"/> 其他（请文字说明）
参与单位名称	中信建投证券、银华基金、华夏基金、大家资产、建信基金、众安保险、时代复兴投资、华泰证券、中邮基金、中金基金等
地点	现场会议
上市公司接待人员姓名	董事会秘书林明
投资者关系活动主要内容介绍	<p>1、公司概况介绍如下：</p> <p>安徽芯动联科微系统股份有限公司成立于 2012 年，于 2023 年 6 月 30 日在上海证券交易所科创板成功上市，股票代码：688582。主营业务为高性能硅基 MEMS 惯性传感器的研发、测试与销售，公司已形成自主知识产权的高性能 MEMS 惯性传感器产品体系并批量生产及应用，在 MEMS 惯性传感器芯片设计、MEMS 工艺方案开发、封装与测试等主要环节形成了技术闭环，建立了完整的业务流程和供应链体系。</p> <p>公司 MEMS 传感器芯片已达到导航级精度，主要技术指标与国际主流厂商处于同一梯队，在高性能硅基 MEMS 惯性传感器领域填补了国内空白。</p> <p>目前，公司主要产品为高性能 MEMS 惯性传感器，包括陀螺仪和加速度计，均属于惯性系统的核心器件。其中，陀螺仪和加速度计作为基础的惯性器件，通过下游模组厂商、系统厂商等环节的组装加工后，向行业客户提供为行业用户实现导航定位、姿态感知、状态监测，平台稳定等多项应用功能。目前已应用于无人系统、工业机器人、自动驾驶、商业航天、船舶、石油勘探、高速铁路、地质勘探、应急通信、灾情预警等诸多领域。</p>

2、公司陀螺仪、加速度计、压力传感器在技术上和研发难度上能否排个序？

答：总体上讲，陀螺仪的研发难度是相对比较大的。但这个问题也不能太绝对，因为各个产品应用的场景不同，需求也不同，难度的地方也不同。比如，做消费类的产品，它要求产品的良率很高、成本很低，这也是有难度的。在高性能惯性传感器领域，它要求指标较高，但成本也不能无限做大。所以说，产品的先进主要体现在设计原理上、算法上、封装工艺等多方面综合考虑。从我们公司的角度来讲，最先研发的是陀螺仪，研发也经过了很长的时间，有了陀螺仪的研发经验和技術积累，加速度计和压力传感器的研发有了一定的技术基础，就相对容易一点。

3、惯性传感器领域是否有一些特定的标准，或者说客户是否会给我们一个明确技术参数，让我们按照这个参数来提供产品？

答：惯性传感器发展了很多年，实际上已经形成了一个比较明确的产品分类：消费级、工业级、导航级等。公司在确定产品定位的时候，要相对明确产品的应用级别。一般来讲，客户对产品性能的要求是比较明确的。我们要做出一定梯度的产品序列来满足客户的需求，当然在产品满足基本性能的情况下，客户也希望在其他的维度上性能更好，比如体积、重量、功耗、价格这些，在各个维度上越能满足客户的需求，就意味着我们的产品在市场的竞争力越强。

4、能否介绍一下，在国内我们的产品领先竞争对手多少，能否做个量化？

答：这个问题不太好量化，也不太严谨。从公司成长的角度看，在公司创立初期的时候也有很多其他团队在研发高性能惯性传感器，但真正能实现量产的公司和团队非常少，这个行业的门槛是比较高的，技术突破上的“坑”也是比较多的。那到今天为止，其实我们高性能 MEMS 惯性传感器技术的领先优势在国内是比较明显的，在国际上也是可以排在前列的。

5、您对 MEMS 陀螺替代两光陀螺应用领域的趋势怎么看？

答：国内高性能 MEMS 陀螺的应用，现在仍然是一个初期的阶段。目前仍然会有一些应用在论证 MEMS 陀螺方案和两光陀螺方案，但明显能感觉到，越来越多的项目会更倾向于用 MEMS 方案，因为 MEMS 方案在性能上已经被验证了，并具备体积、价格和其他指标上的一些优势。同时，市场可能还会存在一个增量的问题，即原先因体积等原因无法通过两光陀螺现实的方案，现在也可以用 MEMS 方案解决了，这带来了新的增长机会。当然，MEMS 方案现在还不能完全代替两光陀螺方案，在一些精度要求特别高的领域，两光陀螺会继续占有一部分市场。

6、公司之前发布公告有一个车企的定点，能否介绍一下车企 IMU 的情况？

答：在车企的无人驾驶技术上，惯导应用的产品形态演还是比较快的，比如去年我们在探讨的时候，车企还在讨论 P-Box 的形式，但是目前因为车企需要调用惯导和卫导的数据并和其他传感器融合使用，它需要把两者分开，采用 IMU-Box 或者 IMU 模块的方式，当然这种方式也有经济上的考量。目前还有一种方式，就是直接应用 IMU 芯片的方式，但这里面也会有技术上的难点和困难。目前公司同时在做芯片和模组方案的研发，以更好适应未来车企在应用形态的变化。

7、请教一下，我们未来的主要的增长点是在哪些方面？

答：主要体现在应用领域不断扩大以及渗透率不断提升。比如商业航天未来预期比较高，随着星链微纳卫星不断发射，公司在该领域的应用量也会不断提升；在传统高可靠、高端工业领域，一些重点的项目也有望逐步释放，提供新的增长机会；在无人驾驶领域，这对公司来讲是一个全新的市场，未来也会有所增量，但如果想要有比较大的增量，可能还需要一定的时间，这个市场机会和挑战并存。

8、公司下游客户对国产化需求比较强，公司也是国内少数能够提供类似产品的公司。为什么公司业绩上是一个持续的增长，而不是一种爆发性增长？

答：这主要是因为我们的产品的导入周期较长，MEMS

	<p>惯性传感器是基础器件，它首先需要应用到不同模块里面去，然后公司下游客户需要去根据它的客户进行二次开发，验证产品的有效性，之后才是各种实际具体应用，所以公司产品的销量和增长会是一个持续性的过程，但如果下游某些应用需求放大，公司产品也会加速放量。</p>
附件清单 (如有)	无
日期	2024年8月8日