证券简称: 芯动联科

安徽芯动联科微系统股份有限公司 投资者关系活动记录表

编号: 2024-009

投资者关系 活动类别	☑ 特定对象调研 □ 媒体采访□ 分析师会议 □ 业绩说明会□ 新闻发布会 □ 现场参观□ 其他(请文字说明)
参与单位名称	博时基金、交银施罗德基金、中信建投证券、民生加银、 中信证券、华商基金、平安基金、格林基金、人保资产、 天风证券等
地点	现场会议
上市公司接 待人员姓名	董事会秘书林明
投资者关系 活动主要内 容介绍	1、公司概况介绍如下: 安徽芯动联科微系统股份有限公司成立于 2012 年,于 2023 年 6 月 30 日在上海证券交易所科创板成功上市,股票代码: 688582。主营业务为高性能硅基 MEMS 惯性传感器的研发、测试与销售,公司已形成自主知识产权的高性能 MEMS 惯性传感器产品体系并批量生产及应用,在MEMS 惯性传感器芯片设计、MEMS 工艺方案开发、封装与测试等主要环节形成了技术闭环,建立了完整的业务流程和供应链体系。 公司 MEMS 传感器芯片已达到导航级精度,主要技术指标与国际主流厂商处于同一梯队,在高性能硅基 MEMS 惯性传感器领域填补了国内空白。 目前,公司主要产品为高性能 MEMS 惯性传感器,包括陀螺仪和加速度计,均属于惯性系统的核心器件。其中,陀螺仪和加速度计,均属于惯性系统的核心器件。其中,陀螺仪和加速度计作为基础的惯性器件,通过下游模组厂商、系统厂商等环节的组装加工后,向行业客户提供为行业用户实现导航定位、姿态感知、状态监测,平台稳定等多项应用功能。目前已应用于无人系统、工业机器人、自动驾驶、商业航天、船舶、石油勘探、高速铁路、地质勘探、应急通信、灾情预警等诸多领域。

2、全球高性能陀螺仪技术演变情况的趋势如何?

答:总的来讲,陀螺仪、加速度计为代表的惯性传感器存在大概二三十年的时间,它的产品形态在发生迭代。从最早的机械式的陀螺仪逐渐演变到后来的两光陀螺,加速度计也逐渐演变至石英加速度计,伴随半导体产业的发展,陀螺仪进一步发展成了第三代 MEMS 陀螺仪。从性能上并不是说第二代比第一代的性能更高,然后第三代比第二代的性能更高,并不是这个概念。它其实更多的是一种更集成化的理念,这种集成化用半导体的工艺来做,使惯性传感器的应用被极大的扩展,可以应用到更广泛的领域,比如说自动导航、无人驾驶、卫星等领域。

3、问贵公司的主要产品 MEMS 陀螺仪与"激光陀螺、 光纤陀螺"有什么区别吗?

答:由于不同技术路线的陀螺仪可实现类似的功能,因此 MEMS 陀螺仪和激光陀螺、光纤陀螺在部分无人系统、高端工业、高可靠等应用领域有所重合。但随着高性能 MEMS 陀螺仪的精度不断提升,并依托成本的优势,可逐步应用于中低精度激光陀螺、光纤陀螺的应用领域。同时,由于高性能 MEMS 陀螺仪具有小体积、高集成、抗高过载的优势,可以解决光纤陀螺和激光陀螺由于体积较大、抗冲击能力弱的问题,满足高可靠、无人系统等领域智能化升级的要求,进一步拓展高性能 MEMS 陀螺仪的增量市场。

4、公司高性能惯性传感器有哪些细分的应用场景?

答:我们公司高性能惯性传感器的产品,基本上都是比较高端、高技术领域的应用。比如,在无人系统、高端工业领域,它有一个比较长尾的市场,类别很多,但是每个细分的市场都要用,包括无人系统、无人机、无人车,无人艇、港口无人集装箱车等。此外,在高精度的测量测绘、资源勘探,工业互联网、动中通等场景,公司产品也有相应的应用。如果要按功能方向分的话,公司高性能惯性传感器的应用功能包括:导航定位、姿态控制和平台稳定等。

5、惯性传感器在自动驾驶应用需要在什么样的技术 水平,公司产品能否符合需求?

答:目前自动驾驶主流的级别维持在 L2 级别,是一

	个辅助导航的功能,侧重人的驾驶。无人驾驶级别到 L3,在一定意义上说是车来参与控制,达到 L3 或者 L3 以上级别对惯性传感器的要求就比较高了。总的来讲,公司产品是可以满足无人驾驶的性能需求。
附件清单 (如有)	无
日期	2024年9月26日