

证券代码：688255

证券简称：凯尔达

杭州凯尔达焊接机器人股份有限公司

投资者关系活动记录表

编号：2025-001

投资者关系活动类别	<input checked="" type="checkbox"/> 特定对象调研 <input type="checkbox"/> 分析师会议 <input type="checkbox"/> 媒体采访 <input type="checkbox"/> 业绩说明会 <input type="checkbox"/> 新闻发布会 <input type="checkbox"/> 路演活动 <input checked="" type="checkbox"/> 现场参观 <input type="checkbox"/> 其他（线上）
参与单位名称	浙商资管、东方财富证券、西部利得基金、申万宏源、领创资本、招商证券、华福证券、信达澳亚、国泰基金、远信投资、长城基金、红骅投资、财通基金、立龙资产、壁虎资本、财通证券、兴业证券、上海证券报、中国证券报、华媒控股等共 33 人。
时间	2025 年 1 月 13 日 11:00-12:00。
地点	线下会议室
上市公司接待人员姓名	董事长：侯润石 董事、总经理：杨晓 董事会秘书：陈显芽
投资者关系活动主要内容介绍	一、公司产品与技术情况介绍 二、Q&A 1、凯尔达和镜识的合作有哪些优势互补的地方？ 答：公司拥有自主研发的工业机器人运动控制、驱动等核心技术，相关技术与人形机器人产业涉及的部分关键配套技术有较强的关联性；公司可以为镜识科技机器人关节等核心零部件及整机组装等产业化配套。镜识科技团队作为国内

知名人形机器人高校团队，在人工智能、机器人整机等方面具有明显的技术优势，双方合作具有产业协同性，可实现优势互补。公司会与镜识科技开展机器人核心零部件、整机和应用等各方面合作。

2、镜识科技四足机器人和其他公司如宇树、云深处相关产品的差异？

答：镜识科技计划推出三个系列的机器人产品，分别是 A 系列工业四足机器人阿波罗系列，P 系列高机动四足机器人黑豹系列，以及 I 系列通用人形机器人英睿系列。其中，阿波罗系列已实现 60 公斤自重情况下 120 公斤极限负载能力；黑豹系列已实现奔跑速度达到 10m/s；英睿通用人形机器人可实现 5m/s 的运动速度，同时其臂部的动态性能可比肩羽毛球世界冠军的挥拍速度，其手部将具备 12-16 个主动自由度，3-6Hz 动态响应带宽。

3、如何看待四足和人形机器人未来发展的前景？公司作为一个后发者，具备什么样的竞争优势？

答：四足机器人和人形机器人均是智能机器人领域的重要发展方向，具有广阔的应用前景。

对于四足机器人，其优势在于对复杂环境的适应性和稳定性。四足机器人能够更好地应对不平坦的地面和复杂的环境，如山地、丛林等，这使得它们在科研、巡检等特定领域有着广泛的应用前景。

人形机器人则因其与人类相似的形态和动作，具有更高的可接受度和实用性。人形机器人在工业、服务、医疗等领域有着广泛的应用潜力。

凯尔达拥有自主研发的工业机器人运动控制、驱动等核心技术，相关技术与人形机器人产业涉及的部分关键配套技术有较强的关联性。公司将在巩固现有主业的基础上，继续

	<p>深化智能机器人产业的战略布局，加大研发投入，提升技术水平，拓展市场份额。</p> <p>更多近期调研情况及重复性问题，可查阅公司于上证 E 互动平台“上市公司发布”栏目刊载的各期《杭州凯尔达焊接机器人股份有限公司投资者关系活动记录表》。</p>
是否涉及应当披露重大信息说明	本次调研交流不涉及应当披露的重大信息
附件清单（如有）	无