

公司代码：688160

公司简称：步科股份

上海步科自动化股份有限公司

投资者关系活动记录表

上海步科自动化股份有限公司

投资者关系活动记录表

投资者关系活动类别	☐特定对象调研 ☐分析师会议 ☐媒体采访 ☐业绩说明会 ☐新闻发布会 ☐路演活动 ☒现场参观 ☐一对一沟通 ☐其他（电话会议）
参与单位名称	BlackRock, BNP Paribas, Franklin Templeton Investments, Syncicap Asset Manage, Optimas Capital, Public Investment Fund
时间	2025年9月22日 14:00
地点	上海市自由贸易试验区申江路 5709 号、秋月路 26 号 3 幢北侧三楼
公司接待人员姓名	董事会秘书 刘耘 总经理助理 殷明
投资者关系活动主要内容介绍	1、无框力矩电机在人形机器人和四足机器人应用中，与协作机器人所用的无框力矩电机在技术或产品规格上是否存在差异？具体差别是什么？ 答：在人形机器人、四足机器人与协作机器人的应用中，无框力矩电机在核心技术上是相通的，但其具体产品规格与技术侧重点会因应用场景的不同而存在部分差异。这些差异主要源于各类型机器人独特的技术路径与性能优先级。追求高动态响应与极致轻量化的人形和四足机器人，倾向于更高功率密度；而注重内部布线或特殊环境适应性的人形和四足机器人，则对中空结构或材料有特定要求。相比之下，协作机器人应用可能更侧重于运动的平顺性与精度。当前公司第四代无框力矩电机已高度通用，尺寸覆盖范围基本囊括市面上主流关节模组的尺寸规格，可满足绝大部分接口与性能需求，仅个别情况需进行小幅定制调校。 2、公司目前研发投入的情况是怎样的？ 答：公司继续加强研发团队建设，持续优化自身产品和技术体系，推动公司业务发展，进一步增强公司市场竞争力。2025 年上半年公司研发投入 3,916.28 万元，占营业收入的比例 12.60%，比上年同期增长 18.94%。 3、公司的 i-Kinco 系列已经有哪些产品了，可以应用在什么方向？ 答：i-Kinco 系列目前已推出多款产品，广泛应用于机器人及通用自动化领域。在移动机器人方向，iWMC 集成式伺服轮模组与 iGMK 系

	列旋转顶升模组主要服务于工业 AGV/AMR；iSWV 全向舵轮模组和 iSML 一体式伺服轮毂电机凭借高度集成化设计，为轮式及人形机器人提供移动与操作一体化的动力解决方案。此外，iSMD 系列高性能低压一体机与 iSMK 系列一体伺服驱动电机产品，覆盖智能包装、智能物流、汽车生产线等行业的多种运动控制需求。 4、公司的人机界面产品有什么技术优势？ 答：公司人机界面产品的技术优势主要体现在硬件创新、软件平台集成及对特定行业的深度适配三方面。硬件上，全系列工业级电容屏具备高屏占比与横竖屏自由旋转功能，并针对特殊场景开发了无框、手持及悬臂安装等专用型号，以满足多样化安装与操作需求。软件层面，核心优势是搭载了自主开发的 Kinco DToolsPro 组态软件与 EdgeAccess2 远程运维平台，DToolsPro 具备强大的跨平台兼容性，新增 OPC UA 服务器、GIF 动画、64 种语种库及 AI 助手等功能，显著提升了开发效率与交互体验。
附件清单	无
日期	2025年9月22日